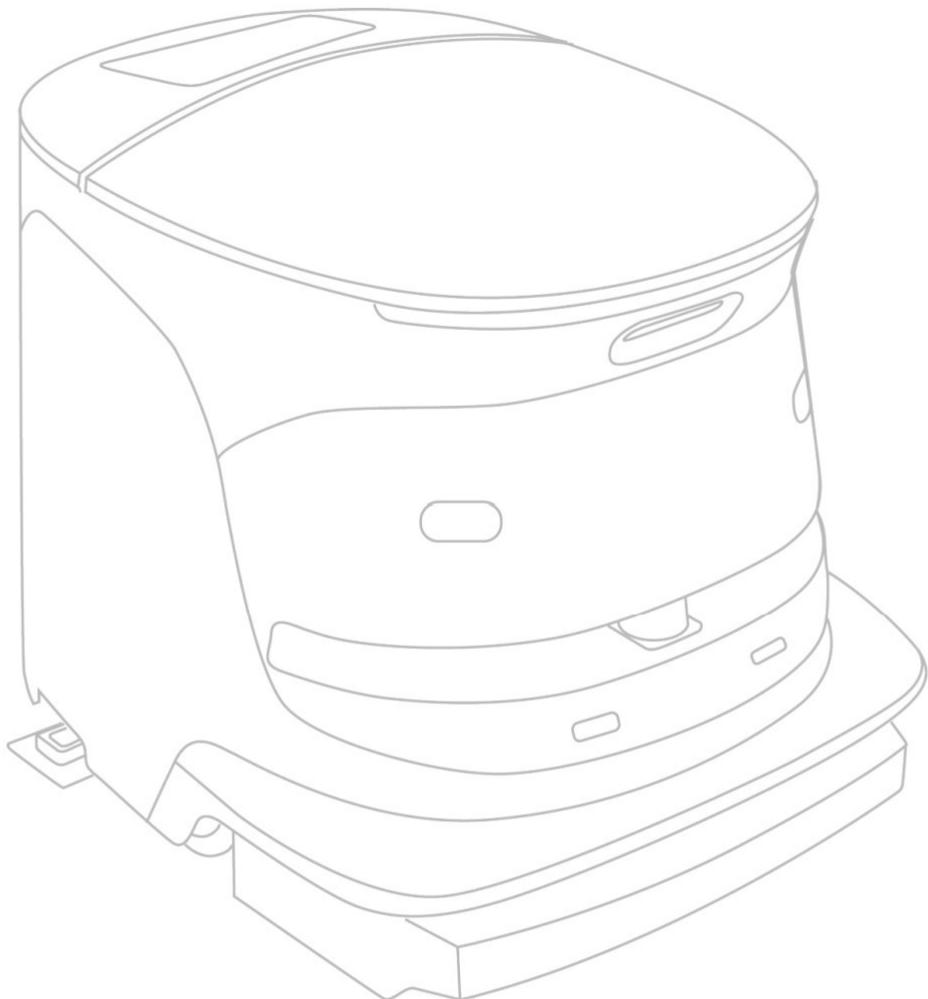


MANUEL DU PRODUIT

Mode d'emploi du produit



Robot nettoyeur intelligent tout-en-un

Note : Ce manuel d'instructions doit être lu en détail avant d'utiliser le produit.

Les mises à jour fonctionnelles de la machine peuvent entraîner des différences entre les performances réelles et celles indiquées dans le manuel d'instructions ; il convient donc de se référer à la situation réelle.

Si vous avez des questions, n'hésitez pas à contacter le service technique après-vente.

Table des matières

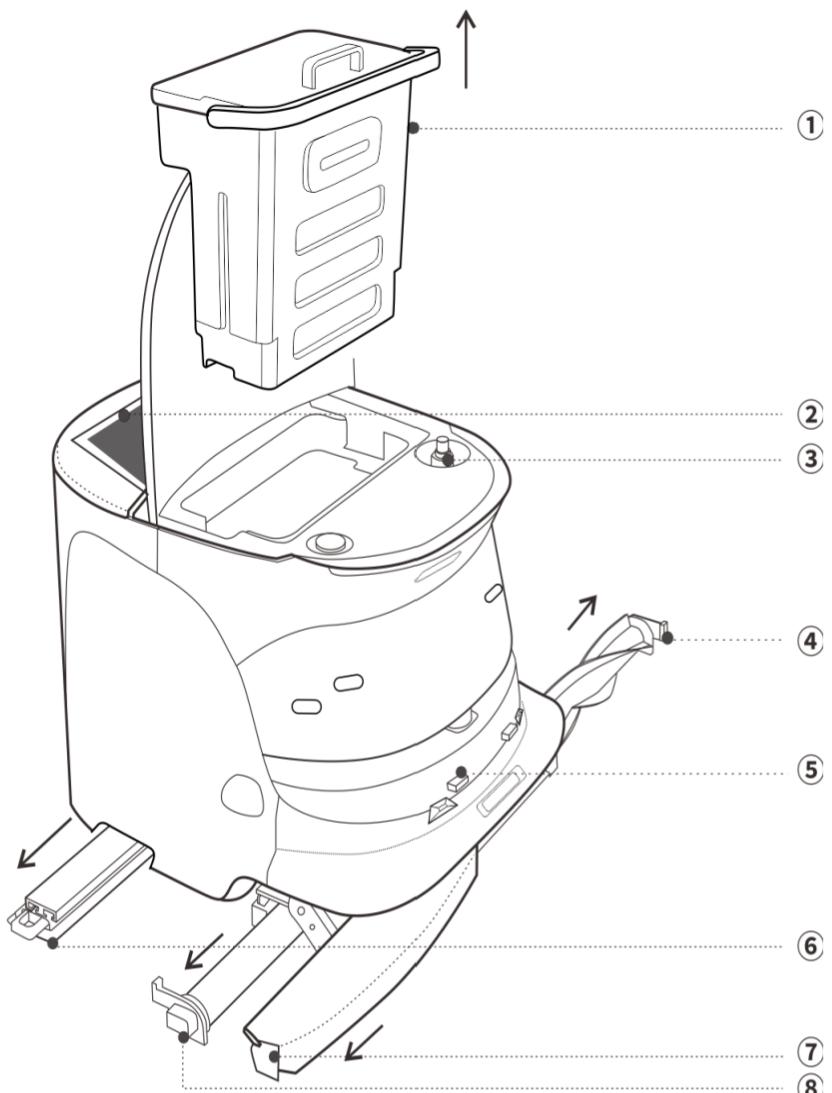
Présentation du produit.....	7
1.1 Composants du robot.....	7
1.2 Paramètres du produit.....	7
1.3 Accessoires fournis.....	10
Précautions à prendre avant l'utilisation.....	11
2.1 À propos de la sécurité.....	11
2.2 Symboles d'avertissement et signification.....	11
2.3 Précautions d'utilisation de l'environnement.....	12
2.4 Précautions pour le fonctionnement des robots.....	13
2.5 Précautions d'utilisation de la batterie et du poste de charge.....	15
Fonctions de base et touches.....	17
3.1 Marche et arrêt.....	17
3.2 Bouton d'arrêt d'urgence.....	17
3.3 Station de charge.....	18
3.4 Bandes lumineuses indicatrices.....	18
Déploiement et utilisation.....	20
4.1 Préparatifs.....	20
4.1.1 Installation de station de charge.....	20
4.1.2 Préparer la machine.....	20
4.1.3 Se connecter à un réseau.....	22
4.1.4 Connexion d'utilisateur.....	23
4.1.5 Mise en page de la fonction d'accueil.....	23
4.2 Gestion des cartes.....	24
4.2.1 Créer une carte.....	24
4.2.2 Télécharger la carte.....	26
4.2.3 Éditer la carte.....	26
4.2.4 Ajouter une zone de nettoyage.....	29
4.2.5 Dispositifs IoT.....	30
4.2.6 Supprimer une carte.....	30
4.2.7 Modifier les informations de la carte.....	30
4.3 Gestion des tâches.....	30
4.3.1 Créer une tâche.....	31
4.3.2 Télécharger la tâche.....	33
4.3.3 Édition les informations sur la tâche.....	33
4.3.4 Copier la tâche.....	34
4.3.5 Supprimer la tâche.....	34

4.4	Retour en un clic.....	34
4.5	Pause de la tâche.....	35
4.6	Mode de nettoyage.....	36
4.6.1	Les modes de nettoyage en un coup d'œil.....	36
4.6.2	Nettoyage manuel.....	36
4.7	Gestion des consommables.....	37
4.8	Informations et mises à jour sur l'équipement.....	38

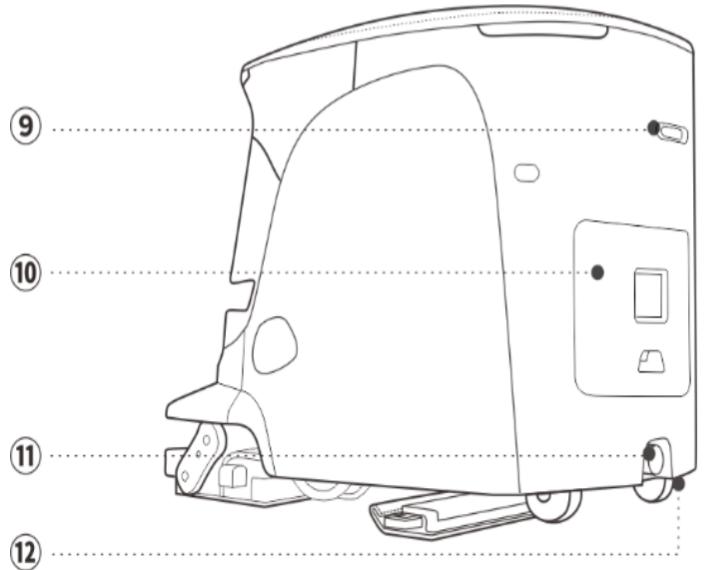
Présentation du produit

1.1 Composants du robot

- ① Réservoir d'eau sale
- ② Écran tactile
- ③ Port d'injection d'eau
- ④ Brosse de balayage
- ⑤ Pôles de charge
- ⑥ Chiffon à poussière
- ⑦ Bac à poussière
- ⑧ Brosse de lavage



- ⑨ IoT et emplacement pour carte mémoire
- ⑩ Port de maintenance
- ⑪ Bouton d'arrêt d'urgence
- ⑫ Interrupteur d'alimentation



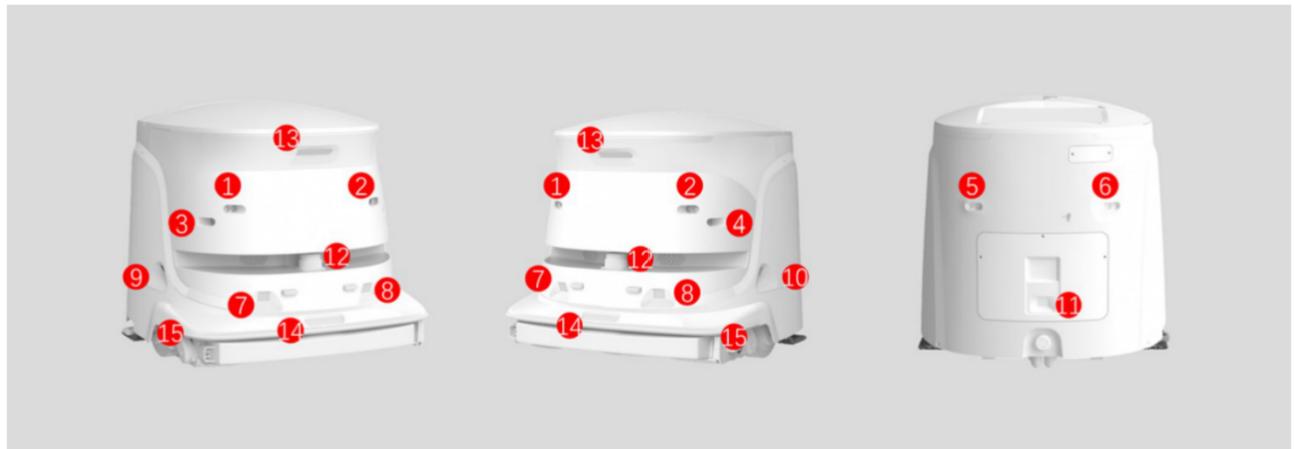
Pour la répartition des capteurs, veuillez vous référer au tableau des paramètres à l'arrière

1.2 Paramètres du produit

Dimension		650 mm*580 mm*550 mm (L*L*H)
Poids net de l'ensemble de la machine (sans eau)		70 kg
Performance de nettoyage	Mode de nettoyage et efficacité	Lavage standard : ~1 197 m ² /h
		Lavage à haute pression : ~1 197 m ² /h
		Balayage standard : ~1 368 m ² /h
		Balayage silencieux : ~1 368 m ² /h
		Balayage, aspiration et poussée : ~1 368 m ² /h
	Méthode de commutation de mode	Poussée de poussière standard : ~1 368 m ² /h
		Permet la commutation d'une seule touche sur le côté APP embarquée sans remplacer les composants de nettoyage
	Puissance d'aspiration maximale	15 kPa
	Largeur de nettoyage efficace	Mode lavage : 520 mm (largeur de la brosse)
		Mode d'extrusion des poussières : 540 mm (largeur du chiffon à poussière) / 580 mm (en option)
	Largeur du bord	3 cm-5 cm *Les résultats réels peuvent varier en fonction de l'environnement du site et du déploiement
	Capacité du réservoir d'eau douce	22 L
	Capacité du réservoir d'eau sale	15 L
	Renouvellement du réservoir	Lavage standard : 4,5 heures Lavage à haute pression : 2,5 heures
	Capacité de la boîte à poussière	1 L
	Composants à dégagement rapide	Pris en charge
Matériau d'apparence	Matériau	ABS
	Couleur	Noir et blanc
	Classe d'étanchéité	IP43
Tablette intégrée	Dimension de l'écran	10,1 pouces
	Résolution	1 920*1 200
Radiotéléphonie	4G	LTE cat4
	Wi-Fi	802.11 b/g/n/ac
Système de conduite	Aptitude en rampe	Angle de montée maximal : 6°
	Aptitude au passage de seuils	Conditions de non-nettoyage et mode de poussée de la poussière standard : 20 mm Autres modes de nettoyage : 5 mm *Il n'est pas recommandé de l'utiliser régulièrement sur des sols irréguliers
	Aptitude au franchissement de tranchées	35 mm

	Performance de passage	700 mm min.
	Vitesse de fonctionnement max.	Lavage standard/lavage à haute pression : 0,8 m/s Balayage standard/balayage silencieux/balayage, aspiration et poussée : 0,8 m/s Poussée de poussière standard : 0,8 m/s Fonctionnement à l'arrêt : 0,8 m/s
	Vitesse maximale	1,2 m/s
	Scénarios d'utilisation	Revêtements de sol intérieurs, marbre/pélikanite/porcelaine/PVC/moquette à poils courts (< 5,5 mm), etc.
HEPA	HEPA	H13 (99,97 %)
Système de puissance	Matériaux de la batterie	Lithium-fer-phosphate
	Tension et capacité nominales de la batterie	25,6 V/40 Ah
	Heures de travail (de 100 % à 10 % de la puissance)	Lavage standard : 4,5 heures Lavage à haute pression : 2,5 heures Balayage standard/balayage, aspiration et poussée : 4,5 heures Extracteur de poussière standard : 25 heures
	Chargeur	Pôles de charge à contact positif 100-240 V CC
	Durée de charge	< 4 heures
	Mode de charge	Recharge automatique à 10 % du niveau de charge
	Durée de vie de la batterie	2 000 cycles de charge/décharge
Bruit de l'équipement	Bruit de fonctionnement	Lavage : 65 dB Poussée de poussière : 50 dB
Autres dispositifs	Haut-parleur	Deux haut-parleurs, permettant les rappels et les annonces vocales, la lecture de musique de travail
	Bouton d'arrêt d'urgence	Situé sous l'arrière de la machine
	Interrupteur d'alimentation	Situé à droite de la partie inférieure du bouton d'arrêt d'urgence
	Bande lumineuse	Bande lumineuse avant. Bande lumineuse arrière, supportant les alertes de couleur, les alertes de virage
Planification du mouvement et navigation perceptive	Itinéraire de nettoyage	En forme d'arc
	Mode et plage de la perception	Perception par fusion multi-capteurs à 360 °. Plage de détection : 0,02-50 m Les paramètres détaillés du capteur sont indiqués dans le tableau de la section capteur ci-dessous
Environnement de fonctionnement	Température, humidité et altitude	Température 0 ~ 40 °C, humidité 5% ~ 85% RH, altitude inférieure à 2 000 m au-dessus du niveau de la mer
	Contraintes topographiques	Surface minimale requise pour créer une zone propre : > 5 m²
Application logicielle	APP embarquée	Pris en charge
	Terminal Web	Pris en charge

Paramètres du capteur



N°	Capteur	Position	Champ de vision (FOV)
1	Échographie	Avant	60°
2	Échographie	Avant	
3	Échographie	Avant	
4	Échographie	Avant	
5	Échographie	Arrière	
6	Échographie	Arrière	
7	Laser à fil	Partie avant et inférieure	50°
8	Laser à fil	Partie avant et inférieure	
9	Laser à fil	Gauche	
10	Laser à fil	Droite	
11	Laser à fil	Arrière	
12	LiDAR	Avant	±108,8°
13	Caméra de profondeur	Avant	H : 73,8° (Horizontal) V : 58,8° (Vertical) D : 86,4° (Diagonal)
14	Caméra de profondeur	Avant	
15	Butoir	Avant	/

1.3 Accessoires fournis

Désignation des matériaux	Quantité	Position de disposition
Robot	1	Dans la caisse d'emballage
Brosse de lavage	1	Monté sur la machine
Brosse de balayage	1	Monté sur la machine
Bac à poussière	1	Monté sur la machine
HEPA	1	Monté sur la machine
Réservoir d'eau sale et couvercle	1	Monté sur la machine
Chiffon à poussière	1	Monté sur la machine
Brosse d'entretien	1	À l'intérieur du réservoir d'eau sale
Brosse de nettoyage	1	À l'intérieur du réservoir d'eau sale
Entonnoir	1	À l'intérieur du réservoir d'eau sale
Chiffon à poussière	4	À l'intérieur du réservoir d'eau sale
Station de charge	1	Polystyrène expansé (haut)
HEPA	5	Polystyrène expansé (haut)
Guide rapide	1	Polystyrène expansé (haut)
Tuyau d'injection d'eau (avec connecteur)	1	Polystyrène expansé (haut)
Cordon d'alimentation	1	Polystyrène expansé (haut)
Plateau de la station de charge	1	Polystyrène expansé (haut)
Petit kit d'outils (5 vis, 2 clés)	1 ensemble	Polystyrène expansé (haut)
Certificat de conformité	1	Polystyrène expansé (haut)

*Les accessoires réellement reçus peuvent être plus importants que les éléments énumérés ci-dessus, sous réserve de la réalité.

Précautions à prendre avant l'utilisation

2.1 À propos de la sécurité

Lisez attentivement les avertissements et les **instructions de sécurité** suivants avant d'essayer de faire fonctionner cet appareil ou d'en effectuer l'entretien.

Les avertissements fournis ici ont pour but d'alerter l'utilisateur sur le fait qu'une utilisation incorrecte de ce produit peut entraîner des blessures graves et des dommages matériels pour l'utilisateur et d'autres personnes. Ce manuel détaille les avertissements de sécurité, les procédures de fonctionnement correctes et d'autres informations réglementaires relatives à la machine, à la batterie et au chargeur de batterie afin de garantir la sécurité et la conformité de l'utilisateur. Veuillez noter que les avertissements fournis dans ce manuel ne couvrent pas toutes les situations possibles. Il est donc important de donner la priorité à la sécurité des piétons et des personnes qui les entourent et de maintenir un niveau élevé de vigilance dans toutes les situations. Pour garantir la sécurité, l'opérateur doit toujours respecter les avertissements relatifs à l'installation, à l'entretien et à l'utilisation de la machine et conserver ce manuel dans un endroit où il peut être facilement accessible à tout moment. Il est vivement conseillé aux opérateurs de prendre les mesures de santé et de sécurité appropriées à leur environnement afin de garantir un fonctionnement correct.

Dans l'une des situations d'urgence suivantes, appuyez immédiatement sur le bouton d'arrêt d'urgence et coupez l'interrupteur principal :

- La machine est dans un état dangereux (par exemple, elle fume, elle est inutilisable, elle est renversée, etc.).
- La machine est sur le point de blesser quelqu'un ou quelque chose autour d'elle.
- Le fonctionnement de la machine (comportement) est imprévisible ou non conforme au présent manuel.

2.2 Symboles d'avertissement et signification

Afin de vous assurer que vous comprenez toutes les instructions, veuillez d'abord comprendre les symboles et conventions suivants utilisés dans ce manuel d'instructions :

- **Dangereux** : indique « quelque chose qui a une forte probabilité de causer la mort ou des blessures graves à une personne ».
- **Avertissement** : indique un « contenu pouvant entraîner la mort ou des blessures graves pour les personnes ».
- **Note** : indique les « éléments susceptibles de causer des blessures légères à des personnes ou des dommages à des biens ».
- **Important** : indique une « situation potentiellement dangereuse pouvant entraîner des pertes matérielles ou des dommages matériels ».

Respectez tous les avertissements et toutes les instructions figurant sur l'appareil et dans le manuel d'instructions.

Dangereux

Avertissement

Attention

Éléments importants

2.3 Précautions d'utilisation de l'environnement

Ce dispositif robotique est un robot de nettoyage commercial pour les environnements intérieurs. Veuillez lire et suivre attentivement les instructions ci-dessous.

Avertissement

- N'utilisez pas le robot immédiatement après un changement de température extrême (par exemple, si vous passez d'un environnement extérieur froid à un environnement intérieur chaud).
- N'utilisez pas le robot dans des environnements poussiéreux, humides, pluvieux, poussiéreux ou à proximité de champs magnétiques.
- N'utilisez pas le robot en cas d'orage ou de foudre.
- N'utilisez pas le robot dans des environnements inflammables, explosifs ou à proximité de sources de chaleur. Évitez d'exposer le robot à la lumière directe du soleil pendant de longues périodes.

Attention

- Évitez d'utiliser le robot dans des zones entourées de portes en verre, de murs en verre et de sols en verre.
- Évitez d'utiliser le robot dans des espaces étroits (le robot peut automatiquement éviter les chaises et les tables d'une hauteur de 0,6 à 0,8 m).
- Évitez d'utiliser le robot dans des endroits où des objets ou des décorations sont suspendus (les objets ou les décorations doivent se trouver à plus de 500 mm au-dessus de la hauteur du robot).
- Évitez d'utiliser le robot dans des endroits où les câbles et les tuyaux sont lâches.
- Évitez d'utiliser le robot dans des endroits où il y a des escaliers, des marches ou des différences de hauteur plus de 5 cm.
- Évitez de courir dans une voie à sens unique trop étroite.
- Évitez de démarrer le robot trop près d'un obstacle (il est recommandé de garder un rayon de 2 m).
- Évitez d'utiliser des robots pendant les périodes d'affluence.
- Ce robot de nettoyage convient au nettoyage des sols suivants : sols en époxy, carrelage, marbre, sols en bois et autres sols durs.
- Le robot nettoyeur n'est pas adapté au nettoyage des types de déchets suivants : particules minuscules et poussières fines ; déchets d'une hauteur supérieure à 2 cm ; eau douce fine
- Tubes ou fils détachés, etc. Le nettoyage forcé des types de déchets susmentionnés peut endommager l'appareil.

Éléments importants

- Veuillez utiliser le robot dans une plage de température de 5 °C à 40 °C et stocker l'appareil et ses accessoires dans une plage de température de 0 °C à 50 °C.
- Il est impératif que le robot évolue sur un sol résistant, lisse et plat. Son utilisation sur des tapis (dont le poil dépasse 5,5 mm), des sols meubles, irréguliers ou en extérieur est formellement

déconseillée, au risque de voir ses performances se dégrader ou de provoquer sa chute.

- Le robot pouvant se déplacer et effectuer diverses actions de manière autonome, il convient de prêter une attention particulière aux points suivants : ne pas se déplacer sur un terrain en pente afin d'éviter des blessures au personnel, des dommages au robot et des dommages aux équipements, installations et objets causés par un basculement accidentel ou un fonctionnement incontrôlé du robot, et si vous vous déplacez sur des routes en pente, vous devez avoir quelqu'un pour vous surveiller. N'utilisez pas le robot dans des environnements inflammables, explosifs ou à proximité de sources de chaleur.
- Veuillez noter qu'il y a des marches ou des endroits avec des marches. Évitez de déplacer le robot dans cette zone afin d'éviter qu'il ne tombe.
- Dans le cas de portes et de murs entièrement en verre, veillez à apposer une marque d'identification de sécurité sur le verre à un endroit situé entre 22 et 25 cm au-dessus du sol. Le personnel (en particulier les enfants) doit se tenir à une distance sûre du robot (plus d'un mètre du robot) afin d'éviter toute blessure ou tout endommagement du robot dû à son fonctionnement. Il est important de laisser au robot suffisamment d'espace pour se déplacer afin d'éviter les collisions avec les objets environnants qui pourraient endommager le robot ou les objets environnants.

2.4 Précautions pour le fonctionnement des robots

Avertissement

- Ne laissez pas de liquides ou de corps étrangers entrer en contact avec les languettes métalliques de chargement du robot.
- Veillez à ce que la poussière n'adhère pas au capteur LiDAR, à la caméra de profondeur ou à d'autres capteurs.
- Ne couvrez pas les capteurs du robot.
- Lors de l'utilisation du mode nettoyage automatique, assurez-vous que l'opérateur est en mesure de répondre en temps voulu aux alarmes ou aux notifications reçues sur l'application.
- Lorsque vous utilisez le robot, veillez à ce que ses roues soient toujours en contact avec le sol.
- Dans les zones où le robot ne peut pas être utilisé ou déplacé parce qu'il n'est pas alimenté, déplacez le robot vers un endroit plus sûr.
- N'effectuez aucune opération non autorisée et non décrite dans ce manuel.
- Utilisez uniquement le chargeur de batterie fourni avec le robot pour charger la batterie du robot.
- Ne placez pas de décorations susceptibles d'interférer avec le fonctionnement du robot ou du bouton d'arrêt d'urgence.
- Lorsque vous remplacez les brosses de balayage, les brosses de lavage, les chiffons à poussière ou que vous videz le bac à poussière, abaissez le mécanisme de nettoyage avant de procéder.
- Avant de commencer le nettoyage, assurez-vous que l'élément filtrant HEPA a été correctement installé afin d'éviter toute contamination par la poussière et tout dommage à l'intérieur de l'appareil.
- N'utilisez pas de nettoyeur à pression pour nettoyer le robot.

- N'utilisez pas les robots pour collecter des déchets dangereux ou explosifs.
- Lorsque vous soulevez le robot du sol, veillez à ce que deux personnes travaillent dessus en même temps.
- Ne laissez pas les bébés, les enfants ou les animaux domestiques s'approcher du robot, et ne placez pas vos pieds ou vos mains près de la base du robot lorsqu'il fonctionne.
- Veillez à ce que les bébés, les enfants et les animaux domestiques n'entrent pas en contact avec le robot.
- N'inclinez pas ou ne déplacez pas le robot lorsqu'il y a de l'eau dans le réservoir.
- N'appliquez pas de pression excessive sur l'écran ou toute autre surface du robot, car cela pourrait l'endommager.
- Ne pas laisser tomber, ne pas comprimer, ne pas plier, ne pas piquer, ne pas couper, ne pas passer au micro-ondes, ne pas brûler ou ne pas peindre le robot.
- Ne déplacez pas le robot sur des pentes où il pourrait trébucher et causer des blessures ou des dommages.

Attention

- Ce robot nettoyeur est destiné à un usage intérieur uniquement.
- Ce robot de nettoyage ne peut être stocké qu'à l'intérieur.
- Le levage et le déplacement sur de longues distances doivent être effectués en état d'arrêt. Le levage ou le déplacement de la machine en état d'arrêt d'urgence entraînera facilement la perte du positionnement de la machine ; avant de reprendre la tâche, vous devez utiliser la fonction de positionnement auxiliaire pour retrouver le positionnement.
- N'essayez pas de démonter le robot. Le démontage ne peut être effectué que par des professionnels agréés.
- Si le mécanisme de nettoyage est obstrué ou enchevêtré dans des déchets, veillez à ce que l'opération de nettoyage soit effectuée sous la direction d'un professionnel et n'endommagez pas le mécanisme de nettoyage en le tirant de force.
- Pour garantir la fiabilité et la sécurité du produit, n'utilisez que des accessoires autorisés.
- Cet équipement n'est pas adapté à une utilisation par des personnes souffrant de maladies ou de déficiences mentales (y compris les enfants), ou par des opérateurs manquant d'expérience et de connaissances. Si le robot se renverse, appuyez sur le bouton d'arrêt d'urgence, puis éteignez l'interrupteur principal du robot.
- N'insérez pas d'objets dans le robot.
- Si vous utilisez un tuyau de remplissage d'eau pour remplir le réservoir d'eau douce, veuillez noter que la pression d'eau requise est de 0,05 MPa (minimum) et de 0,8 MPa (maximum).
- Pour le nettoyage, utilisez de l'eau à température ambiante ne dépassant pas 60 °C.
- Si le robot ne fonctionne pas correctement (sons anormaux, odeurs, voix, fumée, etc.), appuyez immédiatement sur le bouton d'arrêt d'urgence pour arrêter le robot, coupez l'interrupteur d'alimentation principale et contactez le service d'assistance à la clientèle.

2.5 Précautions d'utilisation de la batterie et du poste de charge

Dangereux

- Avant d'utiliser la borne de recharge, assurez-vous de bien comprendre le contenu de ce manuel et de l'utiliser correctement.
- Utilisez une alimentation électrique correctement mise à la terre et conforme aux exigences des codes et réglementations locaux et de ce manuel ; le non-respect de cette consigne entraînera des chocs électriques pour le personnel et des dommages pour le robot.
- Ne fumez pas à proximité de la batterie et ne placez pas d'objets susceptibles de provoquer des flammes ou des étincelles à proximité de la batterie.
- Ne pas connecter la pièce de contact de charge à d'autres objets métalliques, etc.
- Une mauvaise manipulation des piles peut provoquer des accidents tels que des explosions, des incendies, des fuites et de la corrosion. Ne touchez pas la batterie ou la station de charge à mains nues si elle présente une fuite de liquide.
- Il est interdit au personnel de toucher ou d'utiliser le robot pendant qu'il est en charge.
- Ne pas faire tomber ou heurter la station de charge.

Avertissement

- Veillez à ce que le sol sur le lieu de déploiement de la station de charge soit plat et ne présente pas d'irrégularités ou de pentes.
- Veillez à ce que la station de charge ne soit pas déployée dans un endroit sombre et humide, où une humidité excessive pourrait endommager les circuits internes ou les composants électroniques de la station de charge.
- Pour charger le robot, utilisez le cordon d'alimentation CA et la station de charge d'origine configurés pour le robot.
- Veuillez utiliser la station de charge correspondante pour charger le robot.
- Ne pas utiliser la station de charge pour charger d'autres appareils.
- Veillez à ne pas recouvrir le socle de charge d'un tissu, etc. afin de maintenir des conditions adéquates pour la dissipation de la chaleur. Ne pas utiliser ou placer à proximité de sources de chaleur et éviter la lumière directe du soleil.
- Vérifier que la tension fournie est adaptée à la station de charge.
- Assurez-vous qu'aucun objet ou autre substance étrangère n'adhère à la station de charge.
- Ne pas utiliser si la station de charge ou le cordon d'alimentation est endommagé.
- Débranchez toujours la station de charge de la prise si vous ne l'utilisez pas pendant une longue période ou si vous devez effectuer des travaux d'entretien.
- Si la station de charge ne fonctionne pas correctement, si la charge prend plus de temps que d'habitude ou si elle produit des étincelles, de la fumée ou une odeur étrange, débranchez-la immédiatement de la prise de courant et contactez le service clientèle.
- Ne marchez pas sur le cordon d'alimentation et ne le soumettez pas à une force excessive lorsqu'il est connecté à la station de charge.
- Si vous entendez du tonnerre, débranchez la station de charge de la prise de courant.

- La station de charge peut devenir chaude, soyez donc prudent lorsque vous la manipulez pendant ou après la charge.
- Si le robot n'est pas utilisé pendant une longue période, il est recommandé de le charger tous les 15 jours environ afin que la batterie soit toujours au mieux de sa forme active.

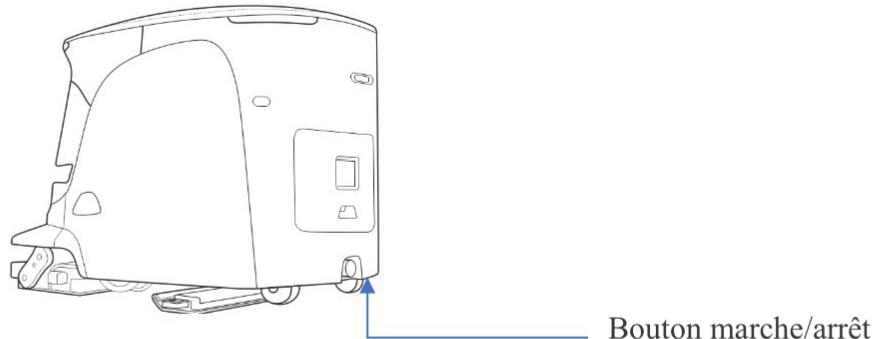
Attention

- La zone où sont disposées les stations de charge doit être adossée à un mur et vide dans un rayon d'un mètre.
- Ne laissez pas tomber, ne marchez pas dessus et ne placez pas d'objets sur la station de charge, qu'elle soit connectée ou non. Ne l'utilisez pas dans un endroit où l'on pourrait marcher dessus.
- Lors du débranchement, veillez à tenir le corps de la fiche et non le cordon d'alimentation, et ne débranchez pas la station de charge en tirant sur le câble d'alimentation.

Fonctions de base et touches

3.1 Marche et arrêt

Le bouton marche/arrêt de la machine est situé en bas à droite du bouton d'arrêt d'urgence à l'arrière, comme le montre le schéma ci-dessous. Le bouton de l'interrupteur est un bouton rond en métal. Afin d'éviter tout contact accidentel, la position du bouton de l'interrupteur est conçue pour être plus cachée, vous pouvez localiser la position du bouton de l'interrupteur en le touchant avec votre main.



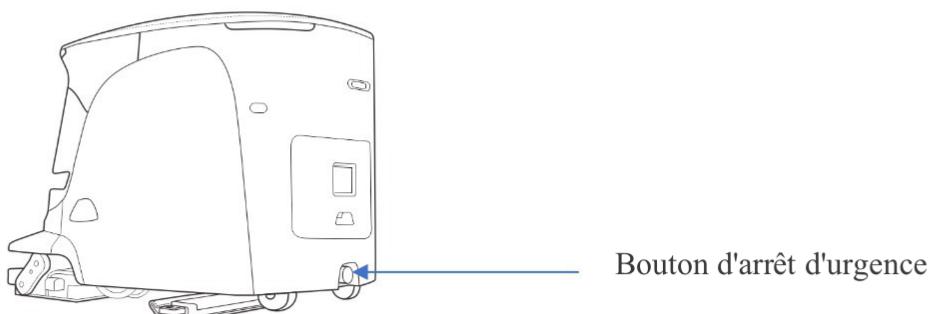
Marche : appuyez une fois sur le bouton marche/arrêt pour mettre la machine en marche

Arrêt : Appuyez une fois sur le bouton marche/arrêt pour éteindre la machine

Rappel : Il est possible d'éteindre la machine en cliquant sur la page du logiciel, et il est recommandé d'utiliser en priorité la méthode du logiciel pour éteindre la machine. Dans le coin supérieur gauche de la page d'accueil du logiciel, cliquez sur l'avatar de l'utilisateur et une option contextuelle apparaîtra. L'arrêt, le redémarrage et l'autotest sont disponibles dans cette fenêtre contextuelle.

3.2 Bouton d'arrêt d'urgence

Le bouton d'arrêt d'urgence permet à la machine de se mettre immédiatement en pause dans n'importe quel état et de déverrouiller le moyeu, à ce moment-là, vous pouvez pousser manuellement la machine, après avoir repris le bouton d'arrêt d'urgence, vous pouvez cliquer sur l'interface principale du robot pour reprendre la tâche, ou cliquer sur « Arrêter la tâche » pour arrêter complètement la tâche. Le bouton d'arrêt d'urgence est situé en bas de l'arrière de la machine, comme le montre le schéma ci-dessous.



Comment utiliser le bouton d'urgence

- Poussée : en cas d'urgence, une pression sur le bouton arrête la machine tandis que le moyeu est déverrouillé et que la machine peut être poussée
- Déblocage (tourner vers la droite en tirant doucement) : permet de débloquer la machine de l'arrêt d'urgence, le moyeu est bloqué et la machine ne peut pas être poussée

Utilisation du bouton d'arrêt d'urgence :

- La machine doit être arrêtée en cas d'urgence pendant le fonctionnement
- Nécessité de pousser la machine temporairement

Attention

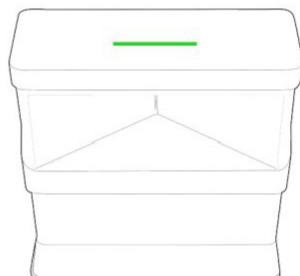
- Ne pas appuyer ou frapper le bouton d'arrêt d'urgence avec une force excessive, car cela pourrait l'endommager
- Dans les situations non urgentes, vous pouvez utiliser la fonction « Suspendre la tâche » pour mettre en pause le travail de la machine

3.3 Station de charge

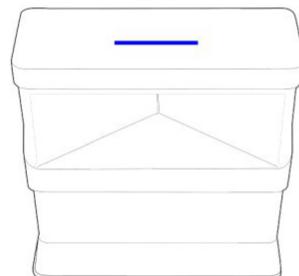
Connectez la station de charge à l'alimentation électrique et appuyez sur l'interrupteur de la station de charge sur le côté. Reportez-vous à la section 4.1 (Préparatifs) pour connaître les conditions environnementales requises pour le déploiement de station de charge. Poussez la machine vers la station de charge et alignez les languettes des électrodes métalliques de la machine avec les électrodes de la station de charge pour commencer la charge. Si la machine est éteinte, elle sera forcée de démarrer automatiquement (mise en marche) lorsqu'elle se trouvera sur la station de charge.

Feux d'alerte sur le poste de charge

- Vert : poste de charge sous tension, machine de charge en cours
- Bleu : la station de charge est sous tension, mais en état de non-charge



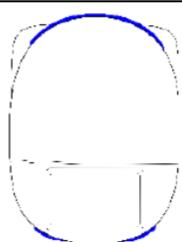
Voyant vert allumé



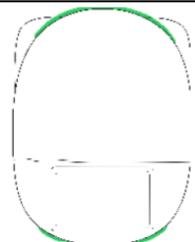
Voyant bleu allumé

3.4 Bandes lumineuses indicatrices

Il y a deux séries de bandes lumineuses à l'avant et à l'arrière de l'appareil, qui seront signalées par des couleurs différentes et des clignotements lorsque l'appareil fonctionne.



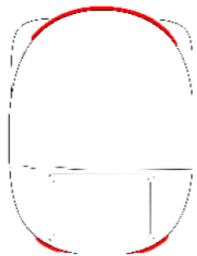
Bleue toujours allumée : veille sans charge, travaux de nettoyage en cours



Verte toujours allumée : charge en cours



Clignotement unilatéral : alerte de direction



Rouge : arrêt d'urgence et autres alarmes

Déploiement et utilisation

4.1 Préparatifs

4.1.1 Installation de station de charge

Avant d'installer une station de charge, veuillez tenir compte des exigences suivantes concernant l'environnement d'installation :

Attention

- Alimentation : l'emplacement choisi pour l'installation doit disposer d'une prise de courant à proximité et ne doit pas être trop éloigné de la prise de courant afin de faciliter l'alimentation de la station de charge.
- **Sol : Le sol est plat et de niveau pour** faciliter l'installation, il ne tremble **pas** facilement **et le robot** peut l'atteindre facilement. **Il est strictement interdit de placer la station de charge en position inclinée afin d'éviter que le robot ne puisse s'aligner lors du montage du piquet ou qu'il ne glisse lors du redémarrage du robot.**
- Mur : le mur de fixation arrière doit être plat et ferme, et ne doit pas se détacher facilement.
- Espace : la station de charge doit disposer d'un espace d'au moins 1 mètre sur 1 mètre, et il ne doit pas y avoir d'obstacles dans l'espace environnant pour que le robot puisse sortir normalement de la station et y retourner. Essayez de choisir un endroit moins fréquenté par les piétons ou une zone protégée.

Éléments importants

- Nécessaire pour les environnements intérieurs, ne pas utiliser à l'extérieur.
- Ne choisissez pas un endroit où la lumière est forte ou directe.
- Ne choisissez pas un emplacement avec des sources de lumière directe telles que des bandes lumineuses, des projecteurs, etc.
- Dans la limite de la hauteur de la station de charge, essayez de ne pas placer d'objets à surface réfléchissante, tels que du verre, des miroirs, etc. sur les murs environnants.
- Si la plaque arrière de la station de charge est disponible en carreaux émaillés et en panneaux de bois peints, il est nécessaire de vérifier la recharge de la machine sur place. Si la recharge échoue, il faudra changer l'emplacement de la station de charge.

Sortez la station de charge et le cordon d'alimentation de la boîte, connectez la station de charge à l'alimentation, à ce moment-là, la lumière bleue s'allume sur la station de charge. Pour le réglage de la station de charge sur la machine APP, veuillez vous référer à la section <4.2 Gestion des cartes>. Après avoir configuré la station de charge dans l'APP, l'appareil peut revenir automatiquement à station de charge pour se charger après avoir effectué une tâche, ou en utilisant le retour en un clic.

4.1.2 Préparer la machine

① Contrôle de l'apparence

Vérifiez que l'extérieur de la machine ne présente pas de rayures ou de fissures évidentes, y compris le capot supérieur, les carters latéraux gauche et droit, les carters avant et arrière, et tous les accessoires aléatoires.

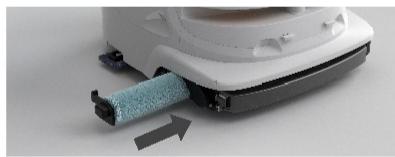
② Contrôle des accessoires

Les pièces suivantes sont déjà installées à l'intérieur de la machine, veuillez donc les vérifier une par une :

- Brosse de balayage
- Brosse de lavage
- Bac à poussière
- Chiffon à poussière
- Réservoir d'eau sale (couvercle avec HEPA)
- Sac à poussière (le cas échéant)



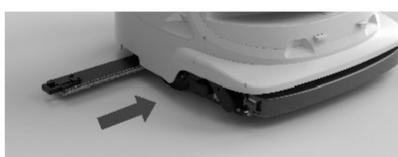
Brosse de balayage



Brosse de lavage



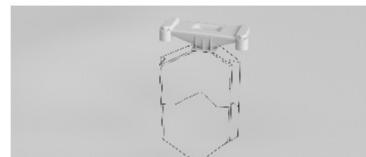
Bac à poussière



Chiffon à poussière



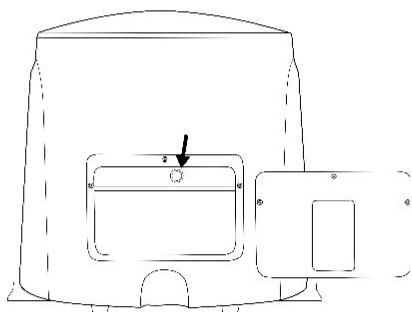
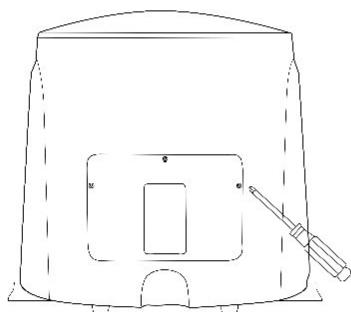
Réservoir d'eau sale



Sac à poussière (le cas échéant)

③ Tourner l'interrupteur de batterie

En règle générale, la batterie située à l'intérieur de la machine est coupée à l'usine pour assurer la sécurité du transport. Avant d'activer la machine, il est nécessaire de mettre la batterie sous tension en ouvrant le capot arrière de service de la machine.



- Ouvrir le couvercle arrière de la machine à l'aide du tournevis à prune fourni
- Il y a un interrupteur physique sur le dessus de la batterie de la machine, qui est activé pour commencer à alimenter la batterie
- Lorsque l'interrupteur de batterie n'est pas enclenché, il ne peut pas être enclenché même s'il est poussé vers la station de charge pour la charge

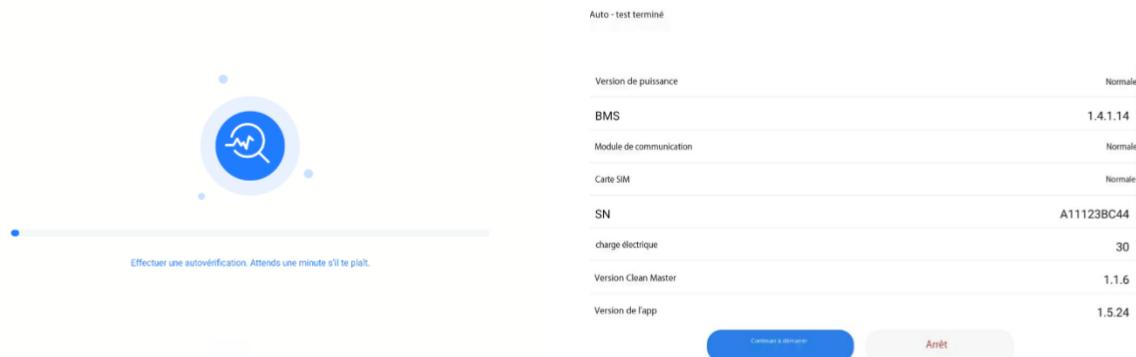
④ Démarrer la machine

Après avoir allumé la batterie, vous pouvez essayer de démarrer la machine directement, veuillez

vous référez à la section < 3.1 marche et arrêt > pour la méthode de démarrage. Vous pouvez aussi pousser la machine jusqu'à une station de charge pour un démarrage forcé automatique.

⑤ Autotest

Lorsque vous démarrez la machine, elle effectue une série d'autotests pour s'assurer que le matériel interne est en bon état. Une fois l'autotest terminé, vous accédez à l'écran de connexion. Si une alarme ou une erreur se produit pendant l'autotest, contactez immédiatement un technicien après-vente.



⑥ Vérifier le niveau de puissance

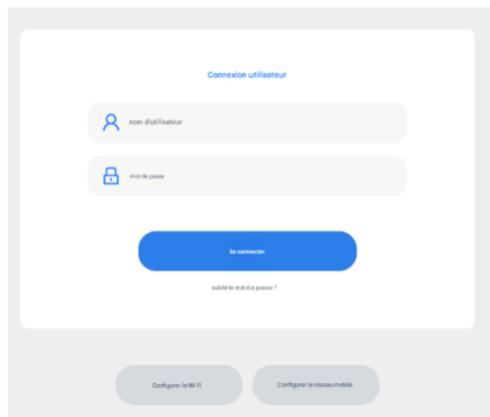
Après avoir mis l'appareil sous tension, vérifiez l'indicateur de batterie sur l'écran. Si la batterie est inférieure à 20 %, veuillez la charger au moins 45 % avant de continuer.

Description de la puissance de la machine

- Arrêt automatique lorsque le niveau de puissance de la machine tombe en dessous de 5 %
- Aucune nouvelle tâche ne peut être effectuée lorsque le niveau de puissance de la machine est inférieur à 10 %
- Lorsque le niveau de puissance de la machine tombe en dessous de 10 %, la tâche en cours s'achève et la machine revient automatiquement en charge

4.1.3 Se connecter à un réseau

Lors de la première utilisation de l'appareil, vous pouvez vous connecter via le réseau WLAN ou 4G. Dans certains cas, l'appareil est livré avec une carte SIM et peut être utilisé localement. Si l'appareil n'est pas configuré avec une carte SIM, ou si vous devez utiliser une autre carte SIM, veuillez consulter votre opérateur de réseau local pour configurer un APN.



Au bas de la page de connexion, vous pouvez choisir d'entrer les paramètres des réseaux Wi-Fi et 4G

WLAN

- a) Cliquez pour entrer dans les paramètres WLAN
- b) Se connectez à un point d'accès WI-FI avec un bon signal à l'intérieur des locaux
- c) Retournez sur la page d'accueil de l'application de nettoyage et vérifier que le signal WIFI en haut à droite est vert, c'est-à-dire que la connexion est réussie

Réseau 4G

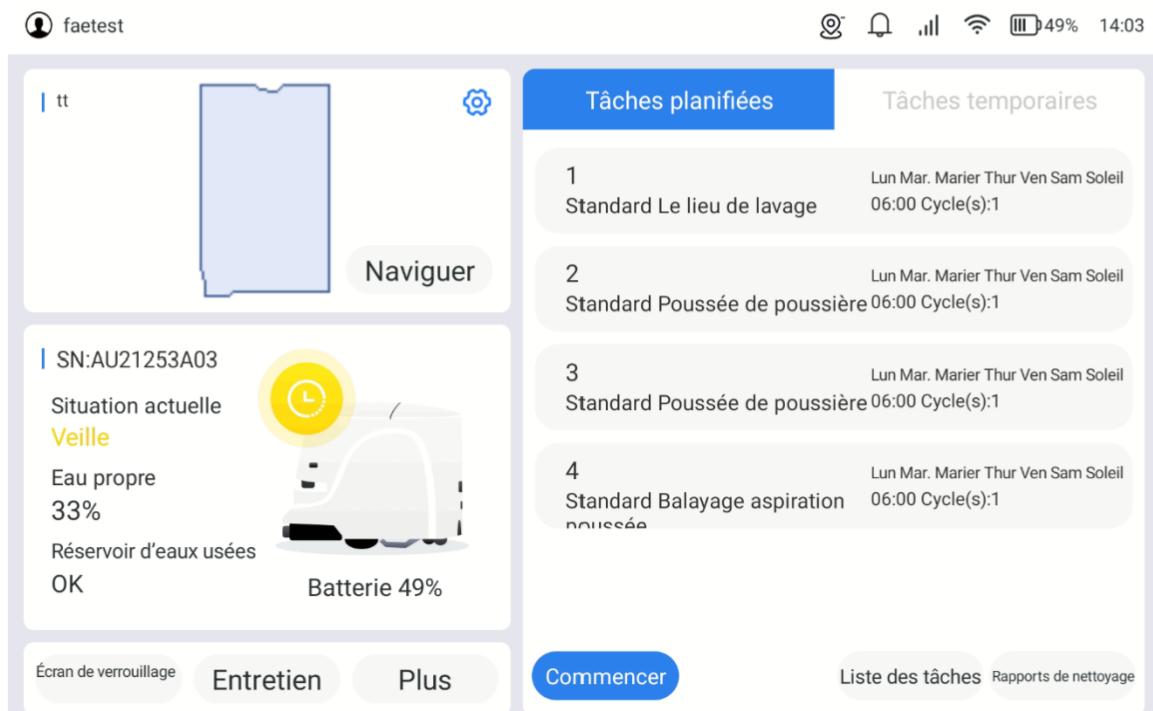
- a) Cliquez pour entrer dans les paramètres du réseau 4G
- b) Ajoutez des APN selon les catégories régionales suivantes
 - Pour le Japon, veuillez ajouter un APN et définir l'élément APN sur ctm-mobile
 - Pour l'Europe et l'Amérique, veuillez ajouter un APN et régler l'élément APN sur data641003
 - Pour la patrie continentale de la Chine, pas besoin de configurer l'APN
- c) Une fois les réglages terminés, cliquez sur Enregistrer
- d) Retournez à la page de connexion de Clean APP et vérifiez si le signal 4G est vert en haut à droite, ce qui signifie que la connexion est réussie

4.1.4 Connexion d'utilisateur

Veuillez contacter votre représentant commercial ou le service technique après-vente pour obtenir le nom d'utilisateur et le mot de passe de connexion à la machine. Si vous avez oublié votre mot de passe utilisateur, veuillez contacter immédiatement le service technique après-vente pour récupérer votre mot de passe.

4.1.5 Mise en page de la fonction d'accueil

Présentation de la page d'accueil et de certaines fonctionnalités :



La page d'accueil de l'application machine offre davantage de fonctionnalités pour faciliter les opérations quotidiennes. La répartition des fonctions sur la page d'accueil est grossièrement divisée en 4 zones :

① Barre d'état supérieure

La barre d'état supérieure affiche des informations sur l'utilisateur connecté, le centre d'alerte, le réseau 4G, le WLAN, le niveau de la batterie et l'heure. En cliquant sur l'avatar de l'utilisateur, vous pouvez accéder à une fenêtre contextuelle pour sélectionner les fonctions de redémarrage et d'arrêt. Cliquez sur Centre d'alerte pour consulter les notifications d'alerte récentes.

② Barre d'outils de la carte

Cette zone affiche la carte où se trouve la mission en temps réel, et en cliquant sur le bouton de l'engrenage, vous accédez à l'interface de gestion des cartes. La fonction de retour en un clic commande rapidement à la machine de se rendre aux stations de charge et autres points d'ancrage.

③ Barre d'état de la machine

Cette zone affiche l'état en temps réel de la machine et permet de déterminer, en fonction de différents indicateurs, si d'autres interventions sur la machine sont nécessaires, telles que le traitement des eaux sales, l'entretien des composants, etc. En cliquant sur le bouton « Maintenance » ci-dessous, le mécanisme de nettoyage situé à l'avant de la machine pourra être abaissé pour l'entretien des brosses à rouleaux et du bac à poussière, en suivant les instructions de l'APP.

④ Barre de tâche

Cette zone contient deux types de listes de tâches : les tâches planifiées et les tâches temporaires. Il est possible d'en changer en cliquant sur les onglets en haut de la liste. Sélectionnez une tâche dans la liste et cliquez sur « Démarrer la tâche » en bas pour lancer directement la tâche. Si vous devez modifier la configuration d'une tâche, vous devez cliquer sur Gestion des tâches ci-dessous pour accéder à l'interface de gestion des tâches planifiées/temporaires correspondantes avant de pouvoir modifier l'opération.

Une fois la machine prête, la création et la gestion des cartes et des tâches peuvent commencer.

4.2 Gestion des cartes

Avant de pouvoir utiliser le robot, vous devez créer une carte. Les cartes sont obtenues en balayant le LIDAR sur le corps, et la machine peut être commandée manuellement et à distance pour balayer l'environnement. Il existe deux façons de créer une carte :

1. Nouvelle carte
 - a) Créer une nouvelle carte vierge
2. Télécharger des cartes à partir du nuage
 - a) Vous devez déjà avoir le même robot qui fonctionne correctement sur le site pour télécharger la carte afin de vous assurer qu'elle est exacte.
 - b) La carte sera téléchargée avec les zones fonctionnelles, les points de fonction et les informations sur les étages qu'elle contient.

4.2.1 Créer une carte

Exploration de l'environnement

Avant de commencer le dessin, assurez-vous que l'environnement a été dégagé et que la zone à nettoyer est libre de tout obstacle temporaire, tel que des meubles temporaires, des appareils, etc. S'il y a des obstacles temporaires sur le site, vous devrez éditer la carte après l'avoir scannée pour supprimer ces obstacles temporaires de la carte.

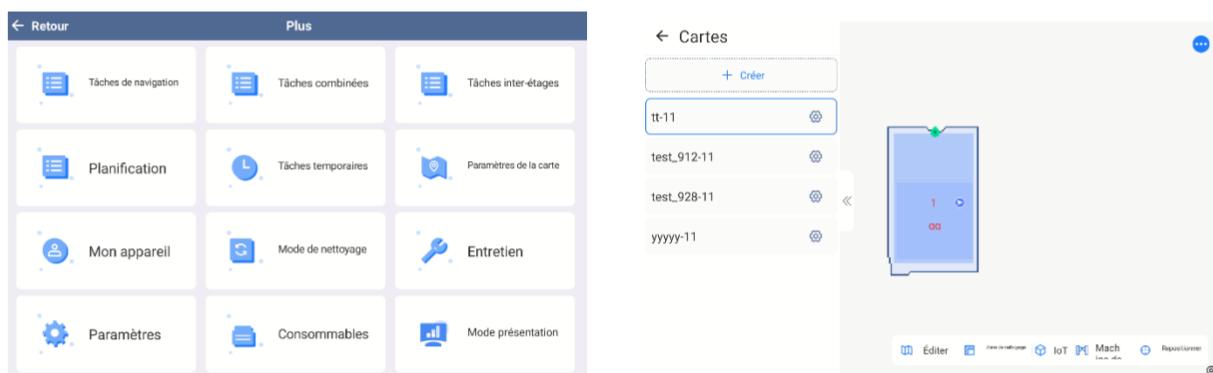
Sélection du point initial

- Essayez de commencer la construction à un endroit riche en points caractéristiques, fixe et immuable, et proche du centre de la scène, par exemple un pilier fixe ou un coin de mur
- Ne choisissez pas de commencer une construction dans des endroits tels que des jardinières/étagères mobiles, des portes qui peuvent s'ouvrir à tout moment, près de contre-obstacles élevés, ou dans de longs couloirs sans valeur distinctive
- Ne commencez pas à construire un tableau avec un visage de verre transparent.
- Après avoir trouvé un point de départ approprié, la machine est orientée de manière que sa tête soit orientée verticalement vers le long bord droit du mur, créant ainsi une carte plus régulière

Étapes du dessin

1) Appuyez sur le bouton d'arrêt d'urgence et poussez la machine jusqu'au point initial. Après avoir atteint le point initial, relâchez le bouton d'arrêt d'urgence pour sortir de l'état d'arrêt d'urgence.

2) Cliquez sur [Plus] - [Gestion des cartes] - [Créer] sur la page d'accueil pour commencer à créer des cartes.



3) Saisissez le nom de la carte et les informations relatives à l'étage pour commencer à dessiner la carte. À ce stade, la construction du scanner peut être effectuée en poussant la machine directement à la main.



Mode manuel : pousser la machine directement pour numériser. Veuillez noter que lorsque

vous poussez la machine à scanner, l'opérateur doit se tenir derrière la machine et il ne doit y avoir aucun objet gênant devant la position du LiDAR.

4) Enregistrer la carte

Éléments importants

- La machine est équipée d'un LIDAR LI-DAR capable de balayer un espace de 20 mètres. Ne faites pas fonctionner le robot à distance trop près des murs ou d'autres obstacles pour éviter les collisions.
- Le LIDAR n'est pas intégré dans le boîtier situé à l'avant de la machine et présente quelques angles morts de balayage.
- Veillez à ce que le robot passe en revue toutes les zones à nettoyer afin que toutes les zones que vous souhaitez nettoyer soient incluses dans la carte. Vous pouvez immédiatement vérifier l'image de la carte sur le robot pour déterminer si la numérisation est terminée.
- Les zones telles que les coins, les angles, les colonnes, etc. peuvent être déplacées et tournées dans l'orientation du robot pour un balayage complet de la zone de l'angle.
- Si vous rencontrez une zone de couloir circulaire, veillez à balayer le couloir dans son intégralité pendant plus d'un tour.
- Cliquez sur Enregistrer la carte dès que vous avez fini de dessiner pour ne pas oublier.

4.2.2 Télécharger la carte

Lorsqu'une machine obtient une carte en la scannant dans un lieu, et qu'elle crée et exécute une tâche, les informations relatives à la carte et à la tâche enregistrées localement dans la machine sont synchronisées avec la plateforme en nuage. Si la machine est malheureusement endommagée et doit être remplacée par une nouvelle, la fonction de téléchargement de cartes peut être utilisée directement pendant la phase de déploiement, et les cartes et tâches téléchargées conserveront les informations d'origine et pourront être utilisées directement.



Attention :

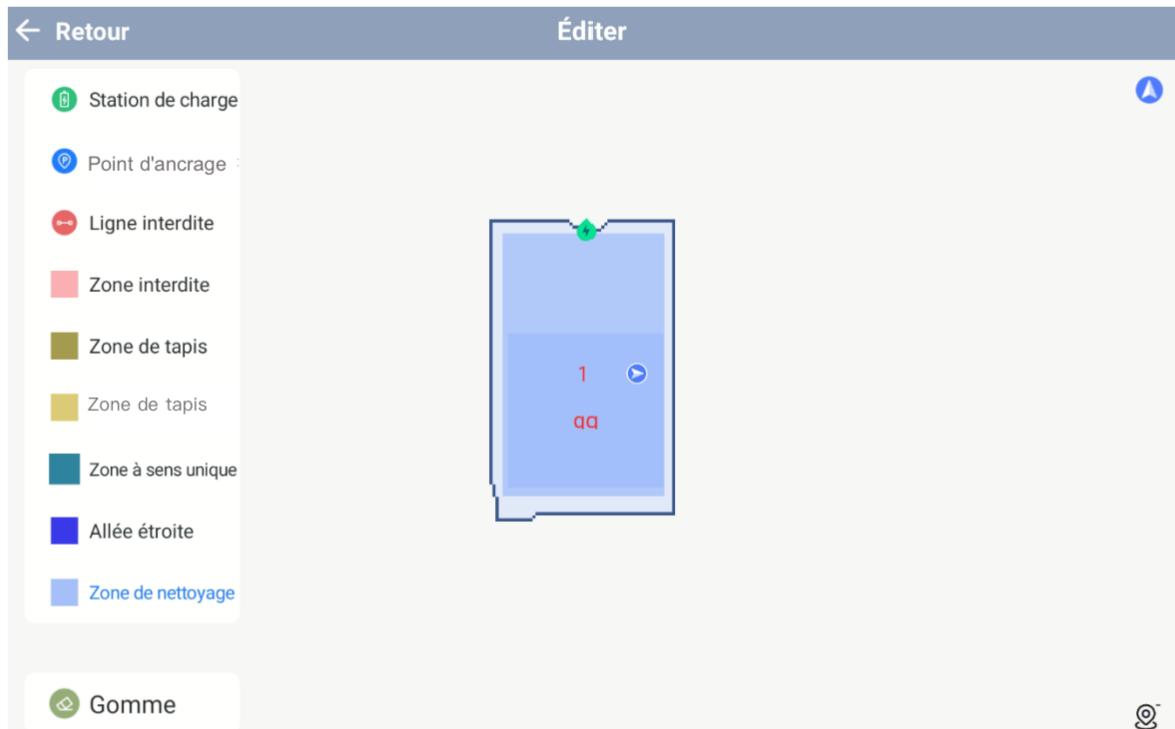
- Confirmer qu'une carte du site est déjà disponible sur la plate-forme en nuage

- Plusieurs cartes peuvent être téléchargées
- Une seule carte peut être téléchargée à la fois
- Le téléchargement de la carte permet de télécharger les zones fonctionnelles et les points de fonction de la carte ainsi que l'IOT, l'étage et d'autres informations

4.2.3 Éditer la carte

Après avoir été scannée, la carte doit être traitée pour faciliter le travail de la machine. Vous pouvez également télécharger la carte et la traiter ensuite si nécessaire.

Les fonctions d'édition de carte sont les suivantes :

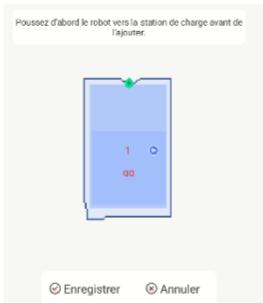


Station de charge	Les emplacements de station de charge peuvent être ajoutés à la carte. Une seule station de charge peut être ajoutée à une carte. La machine revient automatiquement à l'emplacement de la station de charge après avoir terminé la tâche ou utilisé la fonction [Retour en un clic].
Point d'ancrage	Endroits où la machine doit être autorisée à s'arrêter temporairement, tels que les points de changement d'eau, les points d'entretien, les points d'affichage, etc. Il est possible d'ajouter plusieurs points d'ancrage. Après avoir ajouté un point d'ancrage, il est possible de commander à la machine de se rendre au point d'ancrage à l'aide de la fonction [Retour en un clic].
Ligne interdite	Utilisé pour planifier les lignes qui interdisent le passage des machines. Lors de la création de la carte, vous devez déterminer les endroits où la machine ne peut pas passer et les planifier à l'aide de ligne interdite lors de l'édition de la carte, par exemple les entrées d'escaliers (pour éviter que la machine ne tombe), devant des objets fragiles, etc.
Zone interdite	Alors que la ligne interdite bloque un passage de manière linéaire, la zone interdite permet de délimiter une vaste surface à éviter pour le robot.
Zone de tapis	La zone de tapis est une zone spéciale dans laquelle la machine interdit l'utilisation du mode lavage (l'eau n'est pas autorisée) afin d'éviter d'endommager le tapis. La zone de tapis peut être nettoyée en mode aspiration.
Gomme	Lors de la création de carte, les graphiques acquis par numérisation LiDAR contiennent parfois des zones qui n'ont pas besoin d'être nettoyées, ou bien il y a des obstacles temporaires ou des corps humains pendant la numérisation, ce qui entraîne un certain nombre de points bruyants.

dans les cartes numérisées, que vous devrez enregistrer au fur et à mesure et effacer à l'aide de la fonction Gomme lors de l'édition de la carte.

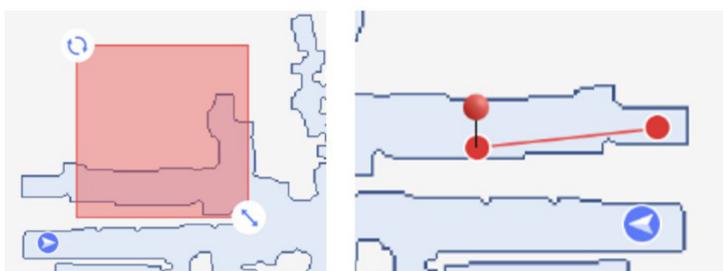
Étapes de l'édition de carte :

- ① Effacer les bruits de carte et les zones non essentielles
- ② Ajouter la station de charge



Poussez le robot jusqu'à la station de charge, puis accédez à l'édition de carte et touchez l'écran pour ajouter la station de charge, la machine enregistrera automatiquement l'emplacement et la direction de la station de charge.

- ③ Ajouter les lignes interdites ou les zones interdites



Les zones où les robots ne sont pas les bienvenus peuvent être des zones interdites. Veuillez suivre les étapes ci-dessous pour créer des zones interdites.

- Murs, escaliers, portes, parois/portes en verre, marches, décorations, plates-bandes, plantes, prises au sol, panneaux d'affichage, ou tout autre espace que vous jugez dangereux et dans lequel vous ne souhaitez pas que le robot pénètre, il est recommandé d'ajouter les zones interdites correspondantes afin de garantir la sécurité de l'environnement dans lequel la machine opère
- Les zones peuvent être redimensionnées et repositionnées à l'aide de la fonction « glisser-déposer » et de la fonction « zoom avant/arrière »
- Si l'environnement contient un grand nombre de parois en verre et que la carte montre une grande partie de l'espace extérieur acquis par le LiDAR à travers la vitre, des zones interdites devront être créées pour couvrir tout l'espace extérieur afin d'éviter les erreurs d'identification pendant la mission
- Établir des zones interdites aussi près que possible du bord de l'obstacle réel. Si la zone interdite a trop d'impact sur le nettoyage des autocollants, vous pouvez ajuster la zone interdite légèrement vers l'intérieur de la zone
- Si vous n'êtes pas sûr de l'emplacement exact de l'obstacle, vous pouvez pousser la machine jusqu'au bord de l'obstacle pour une comparaison physique

④ Ajouter la zone de tapis

Pour les tapis à poils longs uniquement, sauter cette étape s'il n'y a pas de zone de tapis

⑤ Enregistrer la carte

Éléments importants

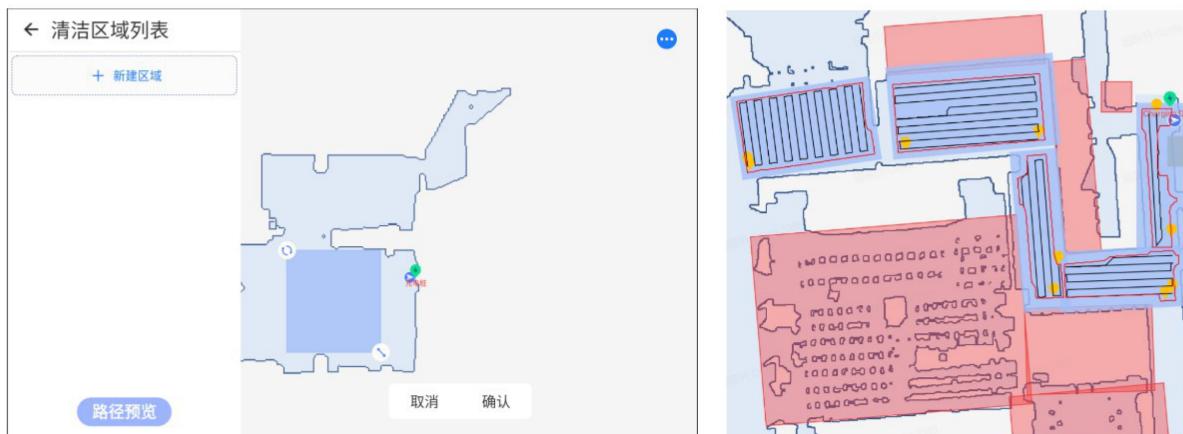
- Après avoir scanné la carte, celle-ci doit être éditée et les points de station de charge doivent être ajoutés, faute de quoi la machine ne pourra pas effectuer la tâche.
- Bien que les machines soient dotées de puissants systèmes de capteurs capables de reconnaître la plupart des obstacles et de les éviter, la prévention des risques par l'ajout de ligne interdite et de zone interdite reste l'approche la plus sûre. Pour toutes les zones dangereuses de l'environnement, il est recommandé de prévoir des interdictions de circulation.
- Lorsque vous utilisez la fonction Gomme, si vous rencontrez un bruit dont vous n'êtes pas sûr qu'il s'agisse d'un obstacle temporaire ou d'un corps humain, vous pouvez pousser la machine jusqu'à la position du bruit incertain, le comparer à l'environnement réel, puis l'effacer.

4.2.4 Ajouter une zone de nettoyage

Après avoir modifié la carte, dans l'écran Gestion des cartes, vous pouvez passer à l'étape suivante : ajouter des zones de nettoyage. Plusieurs zones de nettoyage peuvent être ajoutées, dont certaines ou toutes peuvent être ciblées pour la planification des tâches lors de la création de tâches ultérieures.



Cliquez sur [Zone de nettoyage] pour accéder à la page de modification de la zone de nettoyage. Lors de la création d'une nouvelle zone de nettoyage, des rectangles ou des polygones peuvent être utilisés pour planifier la zone, et vous pouvez utiliser le glisser-déposer et le zoom avant/arrière pour redimensionner la zone de travail. Lors de la planification de la zone de nettoyage, les bords des rectangles/polygones doivent être proches du bord de la zone à nettoyer, ou se chevaucher légèrement afin de garantir que la trajectoire de la machine couvre la plus grande partie possible de la zone.



Vous pouvez créer plusieurs espaces de travail pour couvrir différents domaines. Après la création, cliquez sur [Aperçu du chemin] pour vérifier individuellement si la planification du chemin de la zone sélectionnée est conforme aux attentes.

Éléments importants

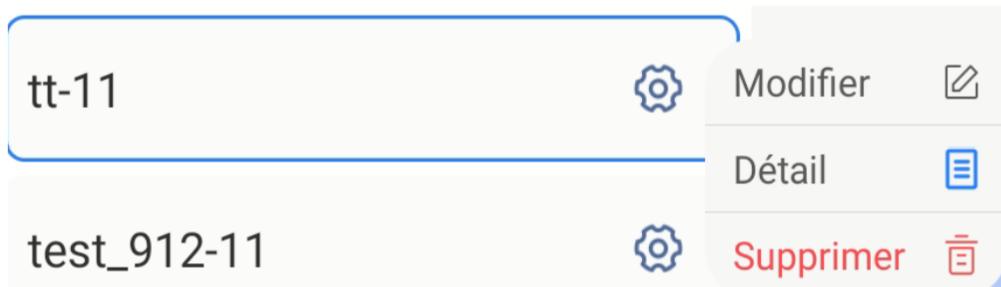
- L'espace minimum requis pour générer un chemin est de 5 mètres carrés.
- Si le chemin généré n'est pas satisfaisant, vous pouvez ajuster l'espace de travail et le régénérer.
- Dans la zone de nettoyage, en raison de la taille de la machine elle-même et de la sécurité des déplacements, le terrain minimum pouvant générer une trajectoire est limité à 1*1m, et les zones plus étroites que cette limite ne générera pas de trajectoire. Si vous constatez qu'une petite partie de la zone ne génère pas de trajectoires, vérifiez si cette zone est un endroit tel qu'un coin très étroit, un espace entre de grands objets, etc.

4.2.5 Dispositifs IoT

La fonction IoT prend en charge les paramètres de communication pour les modules d'ascenseur et de portail. Cette fonction est plus complexe à configurer, veuillez contacter votre représentant commercial ou le service technique après-vente pour ajouter un dispositif IoT.

4.2.6 Supprimer une carte

Allez dans Gestion des cartes, sélectionnez la carte à renommer, cliquez sur la roue dentée à droite et sélectionnez Supprimer pour supprimer la carte.



4.2.7 Modifier les informations de la carte

Allez dans Gestion des cartes, sélectionnez la carte à modifier, cliquez sur la roue dentée à droite et sélectionnez Modifier pour renommer la carte et modifier les informations relatives à l'étage.



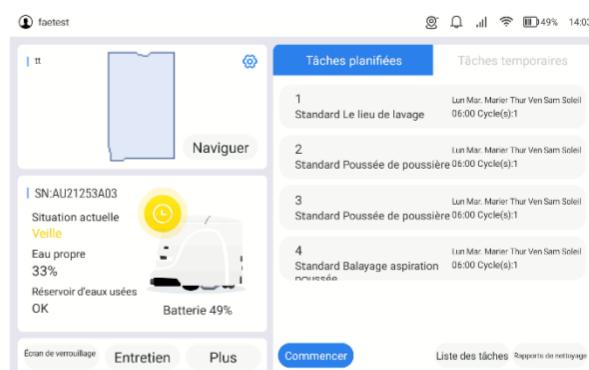
4.3 Gestion des tâches

L'appareil prend en charge deux types de tâches :

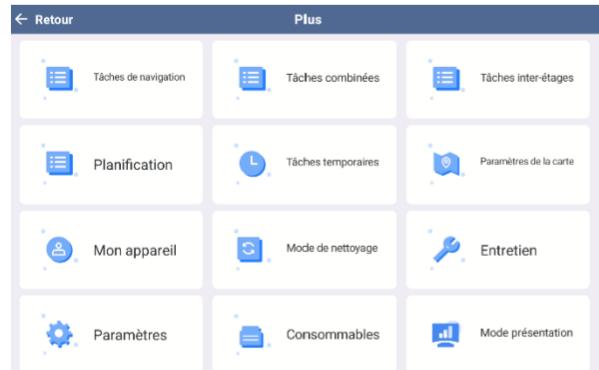
- Tâches temporaires : les tâches temporaires sont des types de tâches non chronométrées qui peuvent être créées et sur lesquelles on peut cliquer immédiatement pour lancer l'exécution de la tâche, ou attendre que le besoin s'en fasse sentir et choisir alors de lancer l'exécution de la tâche. Ce type de tâche n'est pas exécuté automatiquement à un moment donné.

- Tâches planifiées : les tâches planifiées sont des types de tâches planifiées qui permettent également de lancer des tâches en un clic à tout moment. Après avoir configuré une tâche de planification et sélectionné Activer, la tâche commencera automatiquement à exécuter des tâches à l'heure définie.

La création de tâches sur les deux types est similaire. Vous pouvez accéder à la page de gestion des deux tâches sur la page d'accueil et dans la fonction [Plus].



Accueil



Plus de fonctions

4.3.1 Créer une tâche

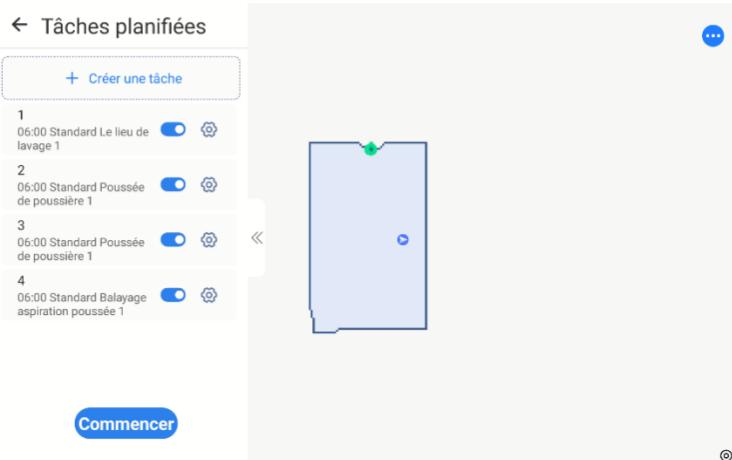
Vous pouvez créer une tâche de deux manières :

- Créer directement une nouvelle tâche
- Tâches de téléchargement dans le nuage
 - a) La carte utilisée doit également être téléchargée depuis le nuage avant de télécharger la tâche
 - b) Il doit y avoir sur le site une machine du même type qui a exécuté la tâche correctement

Les étapes de la création

Les tâches temporaires et planifiées sont créées pratiquement de la même manière, les tâches planifiées nécessitant la définition automatique d'heures d'exécution et de cycles pour la tâche.

- ① Aller sur la page de gestion des tâches
- ② Cliquer sur [Nouvelle tâche] pour commencer à créer une tâche



③ Entrer les informations sur la tâche

+ Ajouter des tâches planifiées X

Nom de la tâche	<input type="text"/>
Heure	06:00
Répéter	<input type="checkbox"/> Lun <input type="checkbox"/> Mar. <input type="checkbox"/> Marier <input type="checkbox"/> Thur <input type="checkbox"/> Ven <input type="checkbox"/> Sam <input type="checkbox"/> Soleil
Mode de nettoyage	Le lieu de lavage
Intensité de nettoyage	Standard
Temps d'absorption de l'eau	30 secondes
Cycle(s)	<input type="button"/> - 1 <input type="button"/> + <input type="checkbox"/> Nettoyage des bords
Lieu de retour	Station de charge

Prochain **Annuler**

Pour les deux types de tâches, vous pouvez directement sélectionner et cliquer sur Démarrer la tâche pour l'exécuter immédiatement. Pour les tâches temporisées, le robot exécute automatiquement la tâche à un moment prédéterminé.

④ Cocher la zone de nettoyage

← Sélectionnez Zone(s)

<input checked="" type="radio"/> 1	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/> gg	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/> gg	<input type="radio"/>

Tout sélectionner **Prochain**

Vous avez sélectionné 0 Zone(s)

⑤ Définir la séquence de nettoyage

← Ordre de nettoyage

<input checked="" type="radio"/> 1	<input type="button"/> ⬅ <input type="button"/> ⬇
<input checked="" type="radio"/> gg	<input type="button"/> ⬅ <input type="button"/> ⬇
<input checked="" type="radio"/> gg	<input type="button"/> ⬅ <input type="button"/> ⬇

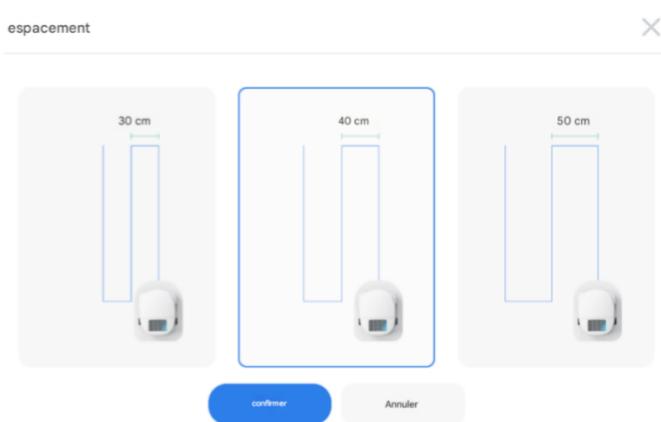
1.1 ⬇
2.00 ⬇

Précédent **Prochain**

Cliquez sur la flèche pour ajuster l'ordre de nettoyage

⑥ Définir l'espacement du chemin de nettoyage

La machine suivra une trajectoire en nœud papillon pour effectuer le travail de nettoyage. L'espacement de la trajectoire en nœud papillon affectera la génération de la trajectoire et l'efficacité du travail de la machine. Plus l'espacement est faible, plus les trajectoires générées sont denses et plus le temps de nettoyage est long.



⑦ Enregistrer la tâche

4.3.2 Télécharger la tâche

Une fois la carte téléchargée, vous pouvez télécharger les quêtes associées à la carte. Notez encore une fois :

- a) La carte utilisée doit également être téléchargée depuis le nuage avant de télécharger la tâche
- b) Il doit y avoir sur le site une machine du même type qui a exécuté la tâche correctement



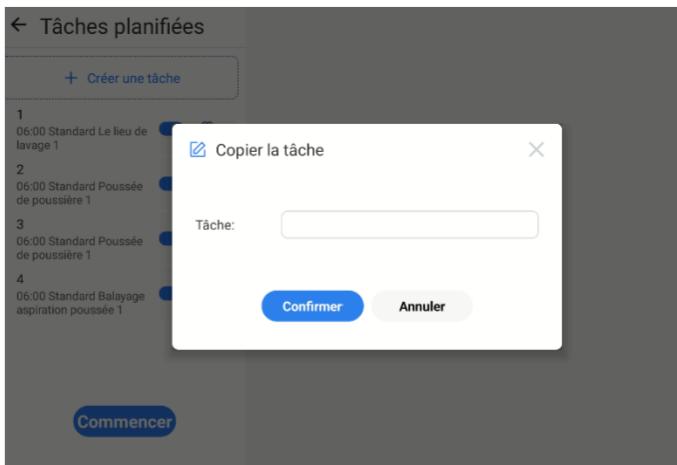
4.3.3 Édition les informations sur la tâche

Entrez dans la gestion des tâches temporaires ou de la planification, sélectionnez la tâche, cliquez sur l'engrenage sur le côté droit, le bouton de modification apparaît, cliquez pour entrer dans la page d'édition les informations sur la tâche.

4.3.4 Copier la tâche

Allez dans Tâches temporaires ou Gestion de la planification, sélectionnez la tâche, cliquez sur la roue dentée sur le côté droit, le bouton de copie apparaît, cliquez dessus pour copier la tâche.

Note : Si la carte actuelle est modifiée (par exemple, changement de zone interdite, expansion, etc.), toutes les tâches sous la carte devront être régénérées, en modifiant toutes les tâches sur la page de la liste des tâches, puis en sauvegardant.



4.3.5 Supprimer la tâche

Allez dans Tâches temporaires ou Gestion de la planification, sélectionnez la tâche, cliquez sur la roue dentée à droite, le bouton de suppression apparaît, cliquez dessus pour supprimer la tâche.



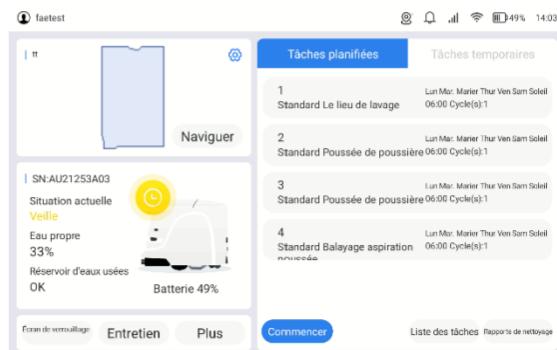
Êtes-vous sûr de vouloir supprimer cette tâche ?

Confirmer

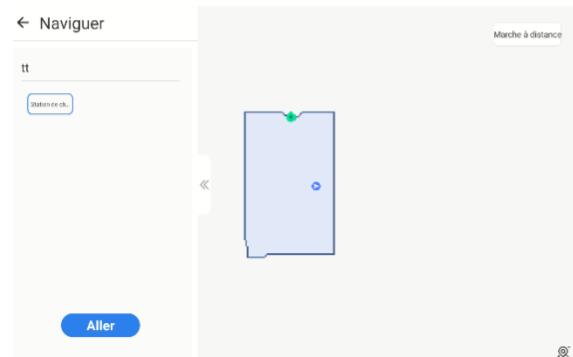
Annuler

4.4 Retour en un clic

La fonction de retour en un clic commande à la machine de se rendre directement à l'endroit spécifié. La machine doit mettre la tâche en pause avant d'utiliser la fonction de retour en un clic pendant la tâche. Les points de navigation doivent être définis dans la fonction d'édition de la carte, voir < 4.2.3 Éditer la carte > pour plus de détails. Le bouton de la fonction de retour en un clic se trouve dans le coin supérieur gauche de la page d'accueil.



Accueil

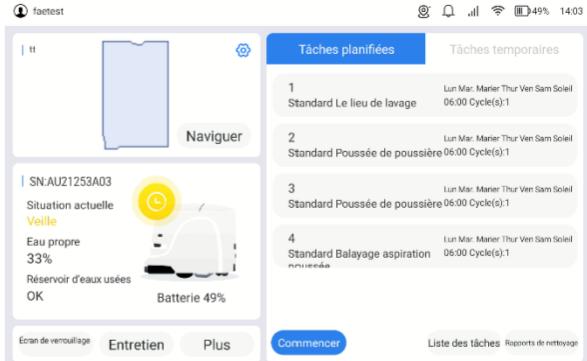


Liste des points de navigation

4.5 Pause de la tâche

Après le lancement d'une tâche, vous pouvez interrompre l'exécution de la tâche en cliquant sur le

bouton « Suspendre la tâche » dans les écrans suivants. Après avoir verrouillé l'écran, vous devez appuyer deux fois sur l'écran avec votre doigt pour accéder à la page d'accueil avant que le bouton de pause n'apparaisse.



Accueil

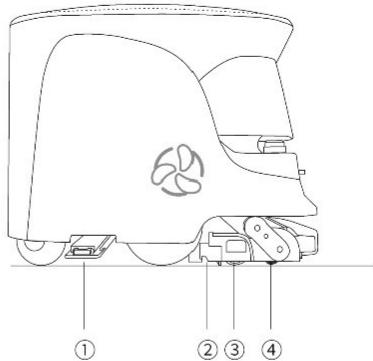


Interface de l'écran de verrouillage - Page de connexion

4.6 Mode de nettoyage

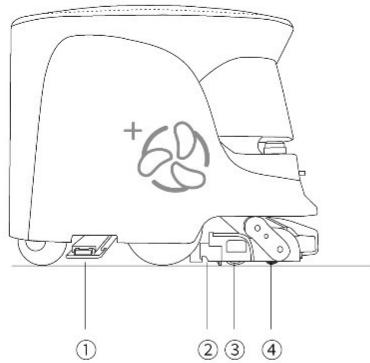
4.6.1 Les modes de nettoyage en un coup d'œil

1. Lavage standard



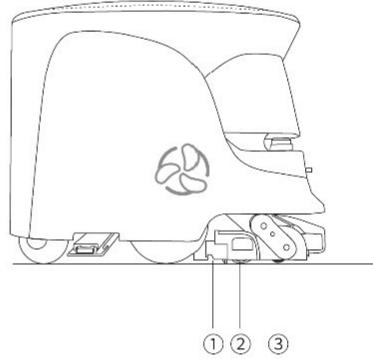
① Chiffon à poussière, ② Ventilateur, ③ Brosse de lavage, ④ Brosse de balayage se mettent à fonctionner en même temps et remplir d'eau

2. Lavage à haute pression



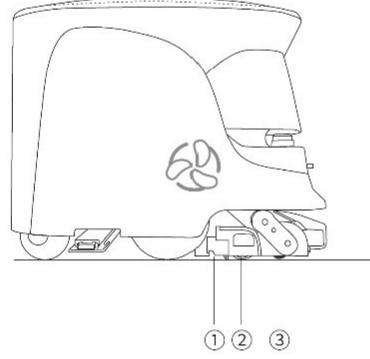
① Chiffon à poussière, ② Ventilateur, ③ Brosse de lavage, ④ Brosse de balayage se mettent à fonctionner en même temps et remplir d'eau. Ce mode augmente la vitesse de la brosse et l'aspiration du ventilateur

3. Balayage et aspiration standard



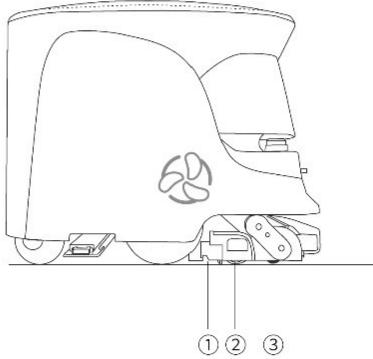
① Ventilateur, ② Brosse de lavage, ③ Brosse de balayage se mettent à fonctionner en même temps

4. Balayage et aspiration silencieux



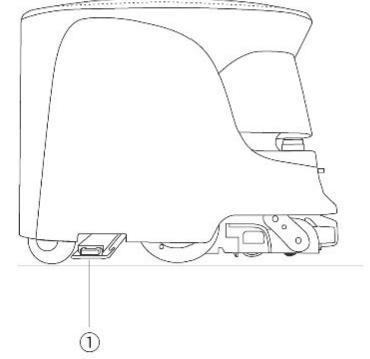
① Ventilateur, ② Brosse de lavage, ③ Brosse de balayage se mettent à fonctionner en même temps, l'intensité du ventilateur sera légèrement réduite dans ce mode

5. Balayage, aspiration et poussée



① Chiffon à poussière, ② Ventilateur, ③ Brosse de lavage, ④ Brosse de balayage se mettent à fonctionner en même temps

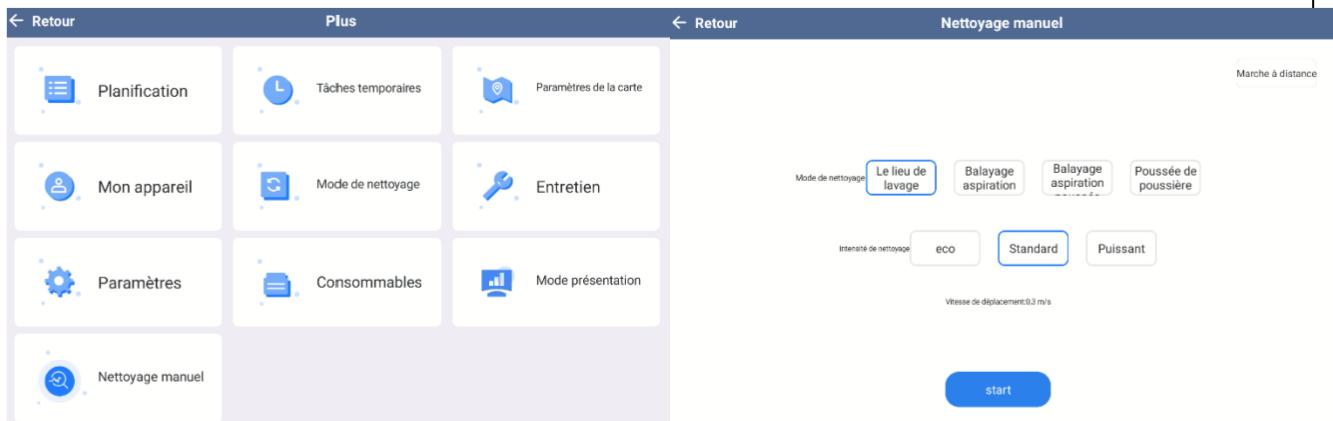
6. Extracteur de poussière standard



① Chiffon à poussière est abaissé et commence à fonctionner

4.6.2 Nettoyage manuel

Le personnel peut pousser la machine pour la nettoyer. Il est recommandé d'adapter la main courante extérieure à la machine



4.7 Gestion des consommables

Dans le cadre d'une utilisation normale, les consommables de la machine ont des cycles de consommation correspondants, et les cycles de remplacement recommandés pour chaque pièce consommable sont les suivants. Il est possible de vérifier si les consommables doivent être remplacés ou non en se référant à la durée du cycle indiquée dans le tableau ci-dessous, et pour certaines pièces à faible usure, vous pouvez juger si elles doivent être remplacées ou non en les vérifiant.

Désignation du composant	Cycle de remplacement recommandé
Ensemble de brosses de balayage	Brosse de balayage
	6 mois
Ensemble de brosses de balayage	Raclette de brosse de balayage
	12 mois
Ensemble de brosses de lavage	Courroie synchrone
	12 mois
Ensemble de brosses de lavage	Brosse de lavage
	3-6 mois
Ensemble de brosses de lavage	Raclette de brosse de lavage
	3-6 mois
Ensemble de brosses de lavage	Courroie synchrone
	12 mois
Chiffon à poussière	3-6 mois
Ensemble de réservoirs d'eau sale	Tube d'eau sale
	12 mois*
Composants du réservoir d'eau sale	Joint d'étanchéité 1
	12 mois*
Ensemble de réservoirs d'eau propre	Joint d'étanchéité 2
	12 mois*
Ensemble de réservoirs d'eau propre	Bouchon en caoutchouc
	12 mois*
HEPA	Toutes les 2 semaines/mois*
Sac à poussière	Chaque semaine

*Le remplacement de ce type de pièce dépend des dommages réels, si le délai de remplacement recommandé est atteint mais que la pièce est encore en relativement bon état. Elle peut être utilisée pendant encore 3 à 6 mois.

Veuillez vous référer aux parties pertinentes du manuel d'entretien pour connaître la méthode de contrôle spécifique.

La page de gestion des consommables vous permet de visualiser l'utilisation des consommables. Si la durée de vie restante des consommables est inférieure à 10 %, il est recommandé de préparer les consommables à l'avance en vue de leur remplacement et de leur maintenance.

Chaque fois que vous changez de consommables, vous devez effectuer une opération de maintenance dans l'APP de la machine et entrer dans la page de gestion des consommables pour confirmer le remplacement des consommables correspondants, et la machine mettra à jour la valeur de la durée de vie des consommables.

← Retour **Gestion des consommables**

Brosse de balayage **Brosse de balayage** **Restant 99%** **Remplacer**

Brosse de lavage

Chiffon à poussi ère

Raclette à brosse de balayage

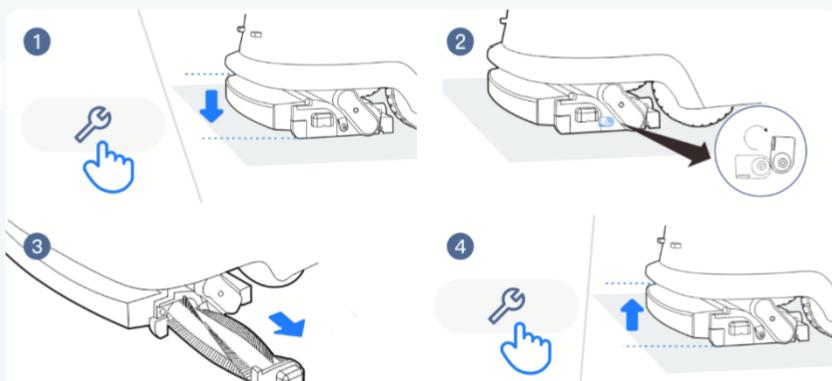
Raclette de brosse de lavage

Câble HEPA

Bac à débris

Sac à poussière

(1)Cliquez sur « Maintenance » sur la page d'accueil et posez le module de nettoyage (2)Ouvrez le déflecteur (3)Retirez l'ancienne brosse de balayage. Enfoncez le nouveau à plat et réinitialisez la position du déflecteur (4)Cliquez sur « Installé » pour soulever le module de nettoyage.



4.8 Informations et mises à jour sur l'équipement

Dans Plus de fonctions - Paramètres, vous pouvez afficher des informations sur l'appareil et effectuer des mises à jour logicielles. En cas de mise à jour importante, le technicien contactera le gestionnaire de l'équipement pour l'opération de mise à jour. Veillez à effectuer l'opération de mise à niveau sous la direction du technicien, afin d'éviter l'apparition d'erreurs opérationnelles susceptibles d'entraver le bon fonctionnement de la machine.